

Nom :
Prénom :
Groupe :

Exercice 1 : dipôle (14,5/20 + bonus 1)	/14,5
Q1. figure 1 complétée + $\vec{p} = p(\cos \varphi \vec{e}_\rho - \sin \varphi \vec{e}_\varphi)$	
Par développement de $(\vec{p} \cdot \vec{e}_\rho) \vec{e}_\rho - \vec{p}$ avec $\vec{p} = p(\cos \varphi \vec{e}_\rho - \sin \varphi \vec{e}_\varphi)$, il vient $K = \frac{p}{4\pi\epsilon_0}$	
$\varphi_1 = 0$ et $\rho_1 = z_1 = d$ donc $\vec{E}(M_1) = \frac{2K}{d^3} \vec{e}_z$; $\varphi_2 = \frac{\pi}{4}$ et $\rho_2^2 = 2d^2$ donc $\vec{E}(M_2) = \frac{K}{4d^3} (2\vec{e}_\rho + \vec{e}_\varphi)$	
BONUS : comme de plus $\varphi_2 = \frac{\pi}{4}$, $\vec{e}_\rho = \frac{1}{\sqrt{2}} (\vec{e}_y + \vec{e}_z)$ et $\vec{e}_\varphi = \frac{1}{\sqrt{2}} (\vec{e}_y - \vec{e}_z)$	
$\varphi_3 = \frac{\pi}{2}$ et $\rho_3 = y_3 = d$ donc $\vec{E}(M_3) = \frac{K}{d^3} \vec{e}_\varphi (\varphi = \frac{\pi}{2}) = -\frac{K}{d^3} \vec{e}_z$	
figure complétée (donc sans exiger les rapports des normes des \vec{E} respectifs cohérents)	
$\frac{\partial}{\partial \rho} (\rho^2 E_\rho) = -\frac{2K \cos \varphi}{\rho^2}; \frac{\partial}{\partial \varphi} (\sin \varphi E_\varphi) = \frac{2K \sin \varphi \cos \varphi}{\rho^3}$, d'où $f = 0$	
figure complétée avec les 3 vecteurs tangents aux 3 courbes coordonnées sphériques qui passent par M	
$\omega = \frac{2K \cos \varphi}{\rho^3} d\rho + \frac{K \sin \varphi}{\rho^2} d\varphi$	
$\frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\frac{2K \cos \varphi}{\rho^3} \right) = -\frac{2K \sin \varphi}{\rho^3} = \frac{\partial}{\partial \rho} \left(\frac{K \sin \varphi}{\rho^2} \right)$: ω est donc fermée	
remarque : compté juste la recherche de V quelque soit l'ordre choisi entre les primitives, par exemple :	
$\frac{\partial V}{\partial \theta} = 0 \Rightarrow V(\rho, \varphi, \theta) = g_1(\rho, \varphi)$	
$\frac{\partial V}{\partial \varphi} = \frac{\partial g_1}{\partial \varphi} = \frac{K \sin \varphi}{\rho^2} \Rightarrow V = -\frac{K \cos \varphi}{\rho^2} + g_2(\rho).$	
d'où, d'une part $\frac{\partial V}{\partial \rho} = \frac{2K \cos \varphi}{\rho^3} + \frac{dg_2}{d\rho}$, d'autre part on cherche V tq $\frac{\partial V}{\partial \rho} = \frac{2K \cos \varphi}{\rho^3}$, donc $\frac{dg_2}{d\rho} = 0$	
finalement toute fonction $V(\rho, \varphi, \theta) = -\frac{K \cos \varphi}{\rho^2} + cste$ convient.	

Exercice 2 : résolution d'équations différentielles (12/20 + bonus 1)	/12
On cherche $u = u_h + u_p$, avec $\dot{u}_p = 0$ (u_p cst comme c), d'où $u_p = \frac{c}{a}$, et avec $u_h = u_0 e^{rt}$: r vérifie l'éq. caractéristique $a - br = 0 \Leftrightarrow r = \frac{a}{b}$.	
u_0 vérifie $d = u(t=0) = \frac{c}{a} + u_0$, et on a donc $u(t) = \frac{c + (ad - c)e^{\frac{at}{b}}}{a}$	
On cherche $x(t) = x_h(t) + x_p$, avec $\dot{x}_p = 0$, d'où $x_p = \frac{6}{3} = 2$,	
et avec $x_h = x_1 e^{r_1 t} + x_2 e^{r_2 t}$, où r_1, r_2 sont donc solutions de l'éq. caractéristique $2r^2 + 5r + 3 = 0$, de discriminant $\Delta = 25 - 24 = 1$. $r_1 = -\frac{3}{2}$ et $r_2 = -1$.	
Comme de plus on veut $0 = x(t=0) = x_1 + x_2 + 2$ et $1 = \dot{x}(t=0) = -\frac{3}{2}x_1 - x_2$, on a donc $x(t) = 2 + 2e^{-\frac{3t}{2}} - 4e^{-t}$	
On cherche $q(t) = q_h(t) + q_p$, avec $q_h = q_1 e^{r_1 t} + q_2 e^{r_2 t}$, où r_1, r_2 sont solutions de l'éq. caractéristique $9r^2 + 1 = 0$, de solutions $r_{1,2} = \pm \frac{j}{3}$	

Les solutions réelles de l'EDHA sont donc $q_h(t) = Q e^{j\frac{t}{3}} + \bar{Q} e^{-j\frac{t}{3}}$, avec $Q = q_0 e^{j\theta_0} \in \mathbb{C}$, et q_h se réécrit $q_h(t) = 2 \operatorname{Re}(q_0 e^{j(\frac{t}{3} + \theta_0)}) = 2q_0 \cos(\frac{t}{3} + \theta_0) = q_1 \cos(\frac{t}{3}) + q_2 \sin(\frac{t}{3})$ (bonus = détail de la démonstration de la forme des solutions homogènes réelles)

La représentation complexe de la solution particulière $\underline{q}_p = q_0 e^{j2t}$ (avec $j^2 = -1$) vérifie

$$(q_0 - 36q_0) e^{2jt} = 5 e^{2jt} \Leftrightarrow q_0 = -\frac{1}{7}$$

$$\text{et } q_p = \operatorname{Re}(\underline{q}_p) = -\frac{1}{7} \cos(2t)$$

$$\text{On a donc } q(t) = q_1 \cos(\frac{t}{3}) + q_2 \sin(\frac{t}{3}) - \frac{1}{7} \cos(2t) \text{ et } \dot{q}(t) = -\frac{q_1}{3} \sin(\frac{t}{3}) + \frac{q_2}{3} \cos(\frac{t}{3}) + \frac{2}{7} \sin(2t)$$

Comme de plus on veut $1 = q(t=0) = q_1 + 0 - \frac{1}{7}$ et $0 = \dot{q}(t=0) = +\frac{q_2}{3} - 0$, on a donc

$$q(t) = \frac{8 \cos(\frac{t}{3})}{7} - \frac{\cos(2t)}{7}$$

2.a) non linéaire et coefficient non constant

```

1 # Initialisation
2 dt = 0.1
3 N = 41 #(compté juste N=40)
4 t = [0] * N
5 y = [0] * N
6
7 # Déroulé
8 t[0] = 1
9 y[0] = 2
10
11 for i in range(1,N):
12     t[i] = t[0] + i*dt
13     y[i] = y[i-1] + dt * (-1) * ( y[i-1]**2 + t[i-1]*y[i-1] )

```

Exercice 3 : chute libre (7/20 + bonus 1)

/7

$\vec{v} = \dot{x}\vec{u}_x + \dot{y}\vec{u}_y$ (bonus si démontré en détail)

$\dot{x} = V$ (non noté), $\dot{y} = 2Ax\dot{x} + B\dot{x} = V(2Ax + B)$ (bonus $x = Vt$, non demandé) :

$$\vec{v} = V(\vec{u}_x + (2Ax + B)\vec{u}_y)$$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = 2AV\dot{x}\vec{u}_y = 2AV^2\vec{u}_y$$

$$\vec{P}_R = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{a} = \vec{g} \Leftrightarrow 2AV^2 = -g \Leftrightarrow A = -\frac{g}{2V^2}$$

$$v_y = \dot{y} = 0 \Leftrightarrow 2Ax_1 + B = 0 \Leftrightarrow B = -2Ax_1$$

$$y_0 = Ax_0^2 + Bx_0 = x_0 \left(A \frac{1-B}{A} + B \right) = x_0$$

$$r_0 = \sqrt{x_0^2 + y_0^2} = x_0\sqrt{2}. \text{ Comme } y_0 = x_0 > 0, \theta_0 = \arctan\left(\frac{y_0}{x_0}\right) = \frac{\pi}{4}; \text{ figure complétée}$$

$$\vec{e}_x = \frac{1}{\sqrt{2}}(\vec{e}_r(M_0) - \vec{e}_\theta(M_0)), \vec{e}_y = \frac{1}{\sqrt{2}}(\vec{e}_r + \vec{e}_\theta),$$

$$\text{d'où } \vec{v}(M_0) = V(\vec{e}_x + (2Ax_0 + B)\vec{e}_y) = \frac{V}{\sqrt{2}} \left(\vec{e}_r - \vec{e}_\theta + (2A \frac{1-B}{A} + B)(\vec{e}_r + \vec{e}_\theta) \right),$$

$$\text{qui se réécrit après simplification } \vec{v}(M_0) = \frac{V}{\sqrt{2}} ((3-B)\vec{e}_r + (1-B)\vec{e}_\theta)$$